

МИНИСТЕРСТВО ОБРАЗОВАНИЯ И НАУКИ РЕСПУБЛИКИ ТАТАРСТАН
МУНИЦИПАЛЬНОЕ БЮДЖЕТНОЕ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЕ УЧРЕЖДЕНИЕ ДОПОЛНИТЕЛЬНОГО ОБРАЗОВАНИЯ
«ЦЕНТР ДЕТСКОГО ТВОРЧЕСТВА» ТЮЛЯЧИНСКОГО МУНИЦИПАЛЬНОГО РАЙОНА
РЕСПУБЛИКИ ТАТАРСТАН

Принята на заседании
методического (педагогического) совета
Протокол № 1
от « 23 » 08 2023 года



«Утверждаю»
Директор МБОУ ДО ЦДТ
З.Ш. Махмутова
[Signature]
Приказ № 113
от « 01 » 09 2023 г.

**ДОПОЛНИТЕЛЬНАЯ ОБЩЕОБРАЗОВАТЕЛЬНАЯ
ОБЩЕРАЗВИВАЮЩАЯ ПРОГРАММА
«РОБОТОТЕХНИКА»**

Направленность: техническая
Возраст обучающихся: 9-14 лет
Срок реализации: 3 года

Составитель:
Солонцов Максим Александрович,
педагог дополнительного образования

ТЮЛЯЧИ 2021

Информационная карта образовательной программы

| | | |
|------------|---|---|
| 1. | Учреждение | Муниципальное бюджетное образовательное учреждение дополнительного образования «Центр детского творчества» Тюлячинского муниципального района Республики Татарстан |
| 2. | Полное название программы | «Робототехника» |
| 3. | Направленность программы | технический |
| 4. | Сведения о разработчиках | |
| 4.1 | Ф.И.О., должность | Солонцов М.А., ПДО |
| 5. | Сведения о программе: | |
| 5.1 | Срок реализации | 3 года |
| 5.2 | Возраст обучающихся | 9-14 лет |
| 5.3 | Характеристика программы: - тип программы - вид программы - принцип проектирования программы - форма организации содержания и учебного процесса | дополнительная общеобразовательная программа общеразвивающая разноуровневая модульная |
| 5.4 | Цель программы | формирование базовых знаний в области робототехники и инженерных конструкторов |
| 5.5 | Образовательные модули | Базовый уровень |
| 6. | Формы и методы образовательной деятельности | В процессе занятий используются различные формы: традиционные, комбинированные и практические занятия; индивидуальная деятельность; лекционные, практические занятия и выставки работ. <i>A также различные методы обучения:</i> в основе, которых лежит способ организации занятия: <i>словесный, наглядный, практический</i> уровень деятельности детей: <i>объяснительно-иллюстративный,репродуктивный,частично-поисковый</i> |
| 7. | Формы мониторинга результативности | Устный опрос, контрольное задание |
| 8. | Результативность реализации программы | |
| 9. | Дата утверждения и последней корректировки программы | |
| 10. | Рецензенты | |

ОГЛАВЛЕНИЕ

| | |
|--|----|
| ПОЯСНИТЕЛЬНАЯ ЗАПИСКА..... | 4 |
| Режим занятий детей в организации дополнительного образования..... | 8 |
| УЧЕБНО-ТЕМАТИЧЕСКИЙ ПЛАН | 8 |
| 1 год обучения | 8 |
| УЧЕБНО-ТЕМАТИЧЕСКИЙ ПЛАН | 9 |
| 2 год обучения | 9 |
| УЧЕБНО-ТЕМАТИЧЕСКИЙ ПЛАН | 9 |
| 3 год обучения | 9 |
| СОДЕРЖАНИЕ ПРОГРАММЫ 1-ГО ГОДА ОБУЧЕНИЯ | 10 |
| СОДЕРЖАНИЕ ПРОГРАММЫ 2-ГО ГОДА ОБУЧЕНИЯ | 11 |
| СОДЕРЖАНИЕ ПРОГРАММЫ 3-ГО ГОДА ОБУЧЕНИЯ..... | 12 |
| ОРГАНИЗАЦИОННО – ПЕДАГОГИЧЕСКИЕ УСЛОВИЯ РЕАЛИЗАЦИИ ПРОГРАММЫ..... | 14 |
| 1 год обучения | 14 |
| ОРГАНИЗАЦИОННО – ПЕДАГОГИЧЕСКИЕ УСЛОВИЯ РЕАЛИЗАЦИИ ПРОГРАММЫ..... | 16 |
| 2 год обучения | 16 |
| ОРГАНИЗАЦИОННО – ПЕДАГОГИЧЕСКИЕ УСЛОВИЯ РЕАЛИЗАЦИИ ПРОГРАММЫ..... | 18 |
| 3 год обучения | 18 |
| КАЛЕНДАРНО-УЧЕБНЫЙ ГРАФИК..... | 20 |
| 1 год обучения | 20 |
| КАЛЕНДАРНО-УЧЕБНЫЙ ГРАФИК..... | 23 |
| 2 год обучения | 23 |
| КАЛЕНДАРНО-УЧЕБНЫЙ ГРАФИК..... | 29 |
| 3 год обучения | 29 |
| МАТРИЦА ДОПОЛНИТЕЛЬНОЙ ОБЩЕОБРАЗОВАТЕЛЬНОЙ ПРОГРАММЫ..... | 34 |
| СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ..... | 37 |

ПОЯСНИТЕЛЬНАЯ ЗАПИСКА

Основные нормативно-правовые документы дополнительной общеобразовательной программы:

- Федерального Закона от 29.12.2012 № 273-ФЗ «Об образовании в РФ»;
- Федеральный закон от 31 июля 2020 г. №304-ФЗ «О внесении изменений в Федеральный закон «Об образовании в Российской Федерации» по вопросам воспитания обучающихся»;
- Концепции развития дополнительного образования детей, утвержденной распоряжением Правительства РФ от 04.09.2014 № Пр-1726-р;
- Федерального проекта «Успех каждого ребенка» национального проекта «Образование», утвержденного протоколом № 16 президиума Совета при Президенте РФ по стратегическому развитию и национальным проектам от 24.12.2018;
- Приказа Министерства просвещения Российской Федерации от 3.09.2019 №467 «Об утверждении Целевой модели развития региональных систем дополнительного образования детей»;
- Федеральный закон от 13 июля 2020 г. №189- ФЗ «О государственном (муниципальном) социальном заказе на оказание государственных (муниципальных) услуг в социальной сфере» (с изменениями и дополнениями, вступившими в силу с 28.12.2022 г.);
- Приказ Министерства просвещения Российской Федерации от 27 июля 2022 г. №629 «Об утверждении Порядка организации и осуществления образовательной деятельности по дополнительным общеобразовательным программам»;
- СП 2.4. 3648-20 «Санитарно – эпидемиологические требования к организациям воспитания и обучения, отдыха и оздоровления детей и молодежи», утвержденные Постановлением Главного государственного санитарного врача Российской Федерации от 28.09.2020г.№28;
- Методические рекомендации по реализации дополнительных общеобразовательных программ с применением электронного обучения и дистанционных образовательных технологий (Письмо Министерства просвещения от 31 января 2022 года №ДГ -245\06 «О направлении методических рекомендаций»);
- Методические рекомендации по проектированию и реализации дополнительных общеобразовательных программ (в том числе адаптированных) в новой редакции, Казань: РЦВР, 2023. -с.89.
- Устав образовательной организации.

Образовательная робототехника – это новое междисциплинарное направление обучения школьников, интегрирующее знания о физике, мехатронике, технологиях, математике, кибернетике и ИКТ, позволяющее вовлечь в процесс инновационного научно-технического творчества учащихся разного возраста.

Направленность дополнительной общеобразовательной общеразвивающей программы «Мехатроник» - **техническая**, направлена на создание роботизированных систем различной степени сложности с развитием навыков программирования и конструирования с помощью аппаратно-программных средств на базе LegoMindstormsEV3.

Актуальность дополнительной общеобразовательной программы «Мехатроник» заключается в том, что в процессе обучения по данной программе у обучающихся:

- закрепляются УУД, освоенные в школе через прикладную деятельность;
- прививается интерес к инженерно-техническим специальностям;
- развивается исследовательская деятельность;
- через игровые формы формируются новые принципы в решении актуальных программно – конструкторских задач;
- прививаются начальные навыки конструирования и автоматизированного управления робототехническими системами.

Новизна программы заключается в том, что она составлена с учетом приоритетов в дополнительном образовании поставленных перед образовательным учреждением, и не противоречит основным принципам концепции развития дополнительного образования детей.

Отличительной особенностью программы является построение сопутствующих межпредметных связей со школьными предметами. То есть некоторые темы занятий могут перекликаться с темами школьных уроков, что в конечном итоге приведет ребенка к более лучшему усвоению данных тем.

Педагогическая целесообразность дополнительной общеобразовательной программы «Мехатроник» заключается в использовании педагогом различных форм и методов обучения и контроля (постановка проблемы, построение логической цепочки из правильных ответов, технические диктанты, решение «производственных» ситуаций, «найди ошибку» и т.д.) с использованием технических средств обучения.

Цель: популяризация научно-технического творчества и повышение престижа инженерных профессий среди школьников, развитие практического решения актуальных инженерно-технических задач с помощью роботов и автоматизированных систем, а так же привитие навыков работы с техникой.

Задачи:

Образовательные:

1. Использование современных разработок по робототехнике в области образования, организация на их основе активной внеурочной деятельности обучающихся;
2. ознакомление обучающих с набором основных технологий, используемых при создании роботизированных систем;
3. реализация межпредметных связей с информатикой, математикой физикой;
4. решение обучающимися набора кибернетических задач, результатом каждой из которых является работающий механизм или робот с автономным управлением.

Развивающие

1. развитие у обучающихся инженерно-технического мышления, навыков конструирования, программирования и математических способностей;
2. развитие мелкой моторики, внимательности, аккуратности и изобретательности;
3. развитие креативного мышления и пространственного воображения обучающихся.

Воспитательные

1. Повышение мотивации обучающихся к изобретательству и созданию собственных роботизированных систем;
2. Формирование у обучающихся стремления к получению качественного законченного результата через их участие в играх, конкурсах и состязаниях роботов.
3. Формирование навыков работы в группе (команде).

Возраст детей, участвующих в реализации дополнительной общеобразовательной программы «Мехатроник»:

- 9-14 лет.

Планируемые результаты

Личностные:

- развитие любознательности, настойчивости и целеустремленности;
- наличие заинтересованности в создании каких-либо устройств, помогающих в жизни человеку;
- начальные навыки инженерного (технического) подхода к решению задач;
- развитие бережного отношения к технике, высокотехнологичным устройствам и системам.

Метапредметные:

Познавательные:

- работать с литературой, с журналами, с каталогами и Интернет ресурсами (изучать и обрабатывать необходимую информацию);

- самостоятельно решать технические задачи в процессе конструирования роботов (планирование предстоящих действий, самоконтроль, применение полученных знания, приемов и опыта конструирования с использованием специальных элементов и т.д.);

Регулятивные:

- идентифицировать собственные проблемы и определять главную проблему;
- выдвигать версии решения проблемы, формулировать гипотезы, предвосхищать конечный результат;
- ставить цель деятельности на основе определенной проблемы и существующих возможностей;

Коммуникативные:

- уметь работать в команде и малых коллективах;
- проявлять уважение как к сверстникам, так и ко взрослым, уважать мнение и интересы других людей;
- уметь вести конструктивный и аргументированный диалог по теме и рассматриваемой проблеме.

Критерии оценки знаний, умений и навыков при освоении программы

При реализации дополнительной общеобразовательной программы «Мехатроник» используются следующие методы определения результативности:

- при изучении нового материала:

- педагогическое наблюдение;
- анализ активности обучающихся на занятиях;
- различные опросы;
- оценка правильности использования компонентов конструктора и инструментов.

- при закреплении материала и оценивания практической работы обучающихся:

- подведение итогов участия в мероприятиях (соревнованиях, фестивалях и конференциях);
- проведение тематических состязаний в рамках учебного занятия;
- педагогический анализ результатов защиты проектов;
- рейтинг обучающихся (за полугодие и год).

Формы подведения итогов

В течение учебного года организуются различные формы подведения итогов:

- по окончанию изучения разделов программы – тематические соревнования роботов;
- по окончанию изучения программы каждого года – защита творческих проектов по ключевым темам программы;

- подсчет рейтинга каждого обучающегося (за полугодие, за учебный год).

Кроме того, полученные знания и навыки проверяются на открытых конференциях и состязаниях различного уровня, куда направляются наиболее успешные учащиеся.

Формы проведения итогов реализации: начальная, промежуточная, итоговая.

Режим занятий детей в организации дополнительного образования

| № п/п | Направленность объединения | Число занятий в неделю | | Число и продолжительность занятий в день |
|------------------|-----------------------------------|---------------------------------------|--|---|
| 1. | Техническая | 2 | | 2 по 45 минут |

УЧЕБНО-ТЕМАТИЧЕСКИЙ ПЛАН **1 год обучения**

| № п/п | Наименование разделов | Количество часов | | |
|------------------|------------------------------|-------------------------|---------------|-----------------|
| | | Всего | Теория | Практика |
| 1 | Роботы | 2 | 2 | - |
| 2 | РОБОТОТЕХНИКА | 16 | 6 | 10 |
| 3 | АВТОМОБИЛИ | 28 | 8 | 20 |
| 4 | РОБОТЫ И ЭКОЛОГИЯ | 18 | 6 | 12 |
| 5 | РОБОТЫ И ЭМОЦИИ | 24 | 6 | 18 |
| 6 | ПЕРВЫЕ ОТЕЧЕСТВЕННЫЕ РОБОТЫ | 18 | 4 | 14 |
| 7 | ИМИТАЦИЯ | 14 | 4 | 10 |
| 8 | ЗВУКОВЫЕ ИМИТАЦИИ | 12 | 2 | 10 |
| | ЗАКЛЮЧИТЕЛЬНОЕ ЗАНЯТИЕ | 8 | - | 8 |
| | Контроль ЗУН | 4 | - | 4 |
| | ИТОГО | 144 | 38 | 106 |

УЧЕБНО-ТЕМАТИЧЕСКИЙ ПЛАН
2 год обучения

| № п/п | Наименование разделов | Количество часов | | |
|----------|--------------------------------|------------------|-----------|------------|
| | | Всего | Теория | Практика |
| 1 | КОСМИЧЕСКИЕ ИССЛЕДОВАНИЯ | 6 | 2 | 4 |
| 2 | ИСКУССТВЕННЫЙ ИНТЕЛЛЕКТ | 12 | 4 | 8 |
| 3 | КОНЦЕПТ-КАРЫ | 14 | 4 | 10 |
| 4 | МОТОРЫ ДЛЯ РОБОТОВ | 16 | 4 | 12 |
| 5 | КОМПЬЮТЕРНОЕ МОДЕЛИРОВАНИЕ | 12 | 4 | 8 |
| 6 | ПРАВИЛЬНЫЕ ЕМНОГО УГОЛЬНИКИ | 18 | 4 | 14 |
| 7 | ПРОПОРЦИЯ | 20 | 6 | 14 |
| 8 | «ВСЁ ЕСТЬ ЧИСЛО» | 18 | 4 | 14 |
| 9 | ВСПОМОГАТЕЛЬНЫЕ АЛГОРИТМЫ | 16 | 2 | 14 |
| | Итоговый проект. Итоговый тест | 8 | - | 8 |
| | Контроль ЗУН | 4 | - | 4 |
| | ИТОГО | 144 | 34 | 110 |

УЧЕБНО-ТЕМАТИЧЕСКИЙ ПЛАН
3 год обучения

| № п/п | Наименование разделов | Количество часов | | |
|----------|-------------------------|------------------|-----------|------------|
| | | Всего | Теория | Практика |
| 1 | СИСТЕМЫ ПЕРЕВОДА | 12 | 4 | 8 |
| 2 | КОДИРОВАНИЕ | 18 | 6 | 12 |
| 3 | МИР В ЦВЕТЕ | 18 | 6 | 12 |
| 4 | МИР ЗВУКА | 16 | 4 | 12 |
| 5 | РОБОТЫ В ЛЕСОПОЛОСЕ | 16 | 4 | 12 |
| 6 | ЧИСЛО «ПИ» | 24 | 6 | 18 |
| 7 | ИЗМЕРЯЕМ РАССТОЯНИЕ | 18 | 6 | 12 |
| 8 | ВРЕМЯ | 14 | 4 | 10 |
| 9 | Заключительное занятие. | 4 | 2 | 2 |
| | Контроль ЗУН | 4 | - | 4 |
| | ИТОГО | 144 | 42 | 102 |

СОДЕРЖАНИЕ ПРОГРАММЫ 1-ГО ГОДА ОБУЧЕНИЯ

Тема 1. РОБОТЫ

Теория: суть термина робот, кто первый придумал термин, что такое робот-андроид, где применяются роботы. Микропроцессор, как управляют роботом. Первый робот – Луноход. Важные характеристики робота.

Практика: создать мультимедийную презентацию на одну из предложенных тем и подготовить к публичному представлению.

Тема 2. РОБОТОТЕХНИКА

Теория: Кто ввел понятие «робототехника». Три закона (правила) робототехники, их смысл. Что представляет собой современная робототехника. Производство роботов. Где они используются.

Тема 3. АВТОМОБИЛИ

Теория: Что такое тележка и радиус поворота тележки. Как вычисляется минимальный радиус поворота тележки или автомобиля.

Практика: Вычисление минимального радиуса поворота автомобиля или тележки.

Тема 4. РОБОТЫ И ЭКОЛОГИЯ

Теория: Краткие сведения о Земле Франца

Иосифа, экологическая проблема, моделирование ситуации по решению экологической проблемы. Суть проекта, цель, задачи, ожидаемые результаты. Комментарии к работе.

Практика: Разработка проекта по решению одной из экологических проблем. Придумать три способа выполнения задания.

Тема 5. РОБОТЫ И ЭМОЦИИ

Теория: Социальные функции робота. Способы передачи эмоций роботом на базе платформы EV3. Блоки «Экран» и «Звук», функции и особенности.

Практика: Построение системы узнать о программном

блоке «Экран», его настройках. Построение системы узнать о программном блоке «Звук», его настройках. Описать настройки программных блоков «Экран» и «Звук», выполнить задания.

Тема 6. ПЕРВЫЕ ОТЕЧЕСТВЕННЫЕ РОБОТЫ

Теория: Первые российские роботы, краткая характеристика роботов.

Практика: Создать модуль «Рука» из конструктора, использовать блоки: Звук, Экран, Ожидание, Средний мотор. Проверить работоспособность робота, отладить.

Тема 7. ИМИТАЦИЯ

Теория: Роботы-тренажеры, виды роботов – имитаторы и симуляторы, назначение и основные возможности.

Практика: провести испытания робота «Рука» и «Робота-сапера».

Тема 8. ЗВУКОВЫЕ ИМИТАЦИИ

Теория: Основные понятия «звуковой редактор», «конвертер».

Практика: Практическая работа в звуковом редакторе. Термины: анимация, ключевая анимация.

СОДЕРЖАНИЕ ПРОГРАММЫ 2-ГО ГОДА ОБУЧЕНИЯ

Тема 1. КОСМИЧЕСКИЕ ИССЛЕДОВАНИЯ

Теория: Краткие сведения об основных событиях в области космонавтики и сведения о странах с пилотируемой космонавтикой.
Самые известные современные роботы в космосе.

Практика: Выполните задания 2 и 3, используя сведения из учебника и Интернет-ресурсы.

Тема 2. ИСКУССТВЕННЫЙ ИНТЕЛЛЕКТ

Теория: Краткие сведения о выдающемся ученым Аллане

Тьюринге, его работах в области искусственного интеллекта. В чем смысл теста Тьюринга. За что присуждают премию Лёбнера. Что такое искусственный интеллект.

Практика: Выполнение задания 8 с использованием сведений таблицы 4.

Тема 3. КОНЦЕПТ-КАРЫ

Теория: Что такое концепт-карты и для чего их создают. Что такое электромобиль. Краткие комментарии к проекту «Шоудолжно продолжаться»

Практика: Ответить на вопросы задания 16. Выполнение проекта задания 18 и 19.

Тема 4. МОТОРЫ ДЛЯ РОБОТОВ

Теория: Краткие сведения о сервомоторах и тахометрах. Назначение, основные функции. Состав сервопривода. Принципы работы тахометра.

Практика: Исследование одной из особенностей сервомотора, выполнение задания 16. Выполнение эксперимента, используя сведения из заданий 19 и 20.

Тема 5. КОМПЬЮТЕРНОЕ МОДЕЛИРОВАНИЕ

Теория: Что такое модель, в чем смысл моделирования, что можно моделировать. Основные этапы моделирования и краткая характеристика этапов. Цели создания моделей.

Практика: Выполнение заданий 28-32 параграфа 20.

Тема 6. ПРАВИЛЬНЫЙ МНОГОУГОЛЬНИКИ

Теория: Что такое правильный многоугольник, его особенности, где применяется и по каким признакам можно понять, что многоугольник правильный. Примеры правильных многоугольников в природе. Комментарии к проекту «Квадрат». *Практика:* Выполнение проекта «Квадрат» - движение робота по квадрату. Алгоритм, программа, сборка, испытание.

Тема 7. ПРОПОРЦИЯ

Теория: Использование метода пропорции для определения из задания углов поворота робота. Комментарии к заданию «Вычисление робота по треугольнику» и к выполнению проекта «Пчеловод»

Практика: Выполнить задания 38-40. Выполнить проект «Пчеловод» (задание 41). Провести эксперимент по заданию 42.

Тема 8. «ВСЁ ЕСТЬ ЧИСЛО»

Теория: Что такое «итерация» и «условие выхода из цикла». Виды циклов для работы. Нумерология, ее суть и особенности.

Практика: Выполнить проект «Счастливая восьмерка» позаданной программе на рис. 37. Выполнить настройки и проверить работоспособность работы. Провести эксперимент, составить программы по заданию 47 и 48.

Тема 9. ВСПОМОГАТЕЛЬНЫЕ АЛГОРИТМЫ

Теория: Что такое вспомогательные алгоритмы. Способы создания вспомогательных алгоритмов. Примеры программ с вспомогательными алгоритмами.

Практика: Выполнить проект «Правильный тахометр», провести исследования и объяснить работу тахометра, сравнить алгоритмы программы «Тахометр-1» и «Тахометр-2», обосновать ответы.

СОДЕРЖАНИЕ ПРОГРАММЫ 3-ГО ГОДА ОБУЧЕНИЯ.

Тема 1. СИСТЕМЫ ПЕРЕВОДА

Теория: Краткие сведения о разговорных языках.

Языковые общения в компьютерных сетях. Компьютерные переводчики, назначение, возможности. Виды переводчиков.

Практика: Практическая работа «Компьютерные переводчики», задание 1.

Тема 2. КОДИРОВАНИЕ

Теория: Краткие сведения об азбуке Морзе. Принципы кодирования в азбуке Морзе.

Практика: Выполнить проект «Телеграф», задания 7 и 8.

Тема 3. МИР ЦВЕТЕ

Теория: Значение цвета в жизни человека. Краткие комментарии по выполнению проекта «Робот определяет цвета» и «Меняю мое священство». Режимы работы датчиков: яркость и яркость отраженного цвета. Спомощью какого элементарного блока определяется цвет. Единицы измерения яркости. Принципы работы светофильтра.

Практика: Выполнить проект «Робот определяет цвета» позаданиям 18-20, программа нарис. 15. Выполнить проект «Меняю мое священство» позаданиям 21 и 22, программа нарис. 16. Проверить работоспособность.

Тема 4. МИР ЗВУКА

Теория: Краткие сведения о звуковых волнах в воздухе. Как человек слышит звук. Принцип работы громкоговорителя. Назначение диффузора. Частота колебания – характеристика звука. Единицы измерения частоты колебаний звука. Виды звуков в зависимости от частоты. Блок «Звук», его особенности и настройка.

Практика: Выполнить проект «Симфония звука» позаданиям 23-29. Провести исследования. Проверить работоспособность.

Тема 5. РОБОТЫ В ЛЕСОПОЛОСЕ

Теория: Защитные лесные насаждения. Виды конструкций лесополосы. Краткие сведения о назначении защитной лесополосы. Комментарии к проектам.

Практика: Выполнить проект «Лесовосстановительная рубка» по заданиям 30, 31 и «Ажурные насаждения» по заданию 31.
Проверить работоспособность.

Тема 6. ЧИСЛО «ПИ»

Теория: Краткие сведения об окружности, радиусе и диаметре. Способы вычислений.
Практика: Выполнить практическую работу «Неверя глазам своим» по заданию 23.

Тема 7. ИЗМЕРЯЕМ РАССТОЯНИЕ

Теория: Сведения о курвиметре и одометре, назначение, возможности. Виды одометров: цифровой и аналоговый. Отличия разных видов одометров. Что такое математическая модель. Построение математической модели одометра.

Практика: Выполнить проект «Одометр» по заданиям 47-52. Программирование работы одометра по алгоритму нарис. 33, Проверить работоспособность.

Тема 8. ВРЕМЯ

Теория: Исторические сведения об измерении времени.
Единицы измерения времени. Особенности блока Таймер для измерения времени. Программа Таймер.
Практика: Выполнить проект «Секундомеры» по заданиям 60-69. Провести исследования и проверить работоспособность.

ОРГАНИЗАЦИОННО – ПЕДАГОГИЧЕСКИЕ УСЛОВИЯ РЕАЛИЗАЦИИ ПРОГРАММЫ
1 год обучения

| Раздел и темы программы | Формы занятий | Приемы и методы организации образовательного процесса | Дидактические материалы | Тех. оснащение |
|--------------------------------|----------------------------------|---|---|-----------------------|
| РОБОТЫ | Лекционные, практические занятия | <i>словесный наглядный объяснительно-иллюстративный репродуктивный частично-поисковый</i> | Презентации, видео-аудио материалы, программное обеспечение | Проектор, ПК |
| РОБОТОТЕХНИКА | Лекционные, практические занятия | <i>словесный наглядный объяснительно-иллюстративный репродуктивный частично-поисковый</i> | Презентации, видео-аудио материалы, программное обеспечение | Проектор, ПК |
| АВТОМОБИЛИ | Лекционные, практические занятия | <i>словесный наглядный объяснительно-иллюстративный репродуктивный частично-поисковый</i> | Презентации, видео-аудио материалы, программное обеспечение | Проектор, ПК |
| РОБОТЫ И ЭКОЛОГИЯ | Лекционные, практические занятия | <i>словесный наглядный объяснительно-иллюстративный репродуктивный частично-поисковый</i> | Презентации, видео-аудио материалы, программное обеспечение | Проектор, ПК |
| РОБОТЫ И ЭМОЦИИ | Лекционные, практические занятия | <i>словесный наглядный объяснительно-</i> | Презентации, видео-аудио материалы, программное | Проектор, ПК |

| | | <i>илюстративный репродуктивный частично-поисковый</i> | обеспечение | |
|-----------------------------|-------------------------------------|---|---|--------------|
| ПЕРВЫЕ ОТЕЧЕСТВЕННЫЕ РОБОТЫ | Лекционные, практические занятия | <i>словесный наглядный объяснительно- илюстративный репродуктивный частично-поисковый</i> | Презентации, видео- аудио материалы, программное обеспечение | Проектор, ПК |
| ИМИТАЦИЯ | Лекционные, практические занятия | <i>словесный наглядный объяснительно- илюстративный репродуктивный частично-поисковый</i> | Презентации, видео- аудио материалы, программное обеспечение | Проектор, ПК |
| ЗВУКОВЫЕ ИМИТАЦИИ | Лекционные, практические занятия | <i>словесный наглядный объяснительно- илюстративный репродуктивный частично-поисковый</i> | Презентации, видео- аудио материалы, программное обеспечение | Проектор, ПК |

ОРГАНИЗАЦИОННО – ПЕДАГОГИЧЕСКИЕ УСЛОВИЯ РЕАЛИЗАЦИИ ПРОГРАММЫ
2 год обучения

| Раздел и темы программы | Формы занятий | Приемы и методы организации образовательного процесса | Дидактические материалы | Тех. оснащение |
|--------------------------------|----------------------------------|---|---|-----------------------|
| КОСМИЧЕСКИЕ ИССЛЕДОВАНИЯ | Лекционные, практические занятия | <i>словесный наглядный объяснительно-иллюстративный репродуктивный частично-поисковый</i> | Презентации, видео-аудио материалы, программное обеспечение | Проектор, ПК |
| ИСКУССТВЕННЫЙ ИНТЕЛЛЕКТ | Лекционные, практические занятия | <i>словесный наглядный объяснительно-иллюстративный репродуктивный частично-поисковый</i> | Презентации, видео-аудио материалы, программное обеспечение | Проектор, ПК |
| КОНЦЕПТ-КАРЫ | Лекционные, практические занятия | <i>словесный наглядный объяснительно-иллюстративный репродуктивный частично-поисковый</i> | Презентации, видео-аудио материалы, программное обеспечение | Проектор, ПК |
| МОТОРЫ ДЛЯ РОБОТОВ | Лекционные, практические занятия | <i>словесный наглядный объяснительно-иллюстративный репродуктивный частично-поисковый</i> | Презентации, видео-аудио материалы, программное обеспечение | Проектор, ПК |
| КОМПЬЮТЕРНОЕ МОДЕЛИРОВАНИЕ | Лекционные, практические занятия | <i>словесный наглядный объяснительно-</i> | Презентации, видео-аудио материалы, программное | Проектор, ПК |

| | | <i>илюстративный репродуктивный частично-поисковый</i> | обеспечение | |
|---------------------------|-------------------------------------|---|---|--------------|
| ПРАВИЛЬНЫЕ МНОГОУГОЛЬНИКИ | Лекционные, практические занятия | <i>словесный наглядный объяснительно- илюстративный репродуктивный частично-поисковый</i> | Презентации, видео- аудио материалы, программное обеспечение | Проектор, ПК |
| ПРОПОРЦИЯ | Лекционные, практические занятия | <i>словесный наглядный объяснительно- илюстративный репродуктивный частично-поисковый</i> | Презентации, видео- аудио материалы, программное обеспечение | Проектор, ПК |
| «ВСЁ ЕСТЬ ЧИСЛО» | Лекционные, практические занятия | <i>словесный наглядный объяснительно- илюстративный репродуктивный частично-поисковый</i> | Презентации, видео- аудио материалы, программное обеспечение | Проектор, ПК |
| ВСПОМОГАТЕЛЬНЫЕ АЛГОРИТМЫ | Лекционные, практические занятия | <i>словесный наглядный объяснительно- илюстративный репродуктивный частично-поисковый</i> | Презентации, видео- аудио материалы, программное обеспечение | Проектор, ПК |

ОРГАНИЗАЦИОННО – ПЕДАГОГИЧЕСКИЕ УСЛОВИЯ РЕАЛИЗАЦИИ ПРОГРАММЫ
3 год обучения

| Раздел и темы программы | Формы занятий | Приемы и методы организации образовательного процесса | Дидактические материалы | Тех. оснащение |
|--------------------------------|----------------------------------|---|---|-----------------------|
| СИСТЕМЫ ПЕРЕВОДА | Лекционные, практические занятия | <i>словесный наглядный объяснительно-иллюстративный репродуктивный частично-поисковый</i> | Презентации, видео-аудио материалы, программное обеспечение | Проектор, ПК |
| КОДИРОВАНИЕ | Лекционные, практические занятия | <i>словесный наглядный объяснительно-иллюстративный репродуктивный частично-поисковый</i> | Презентации, видео-аудио материалы, программное обеспечение | Проектор, ПК |
| МИРВЦВЕТЕ | Лекционные, практические занятия | <i>словесный наглядный объяснительно-иллюстративный репродуктивный частично-поисковый</i> | Презентации, видео-аудио материалы, программное обеспечение | Проектор, ПК |
| МИРЗВУКА | Лекционные, практические занятия | <i>словесный наглядный объяснительно-иллюстративный репродуктивный частично-поисковый</i> | Презентации, видео-аудио материалы, программное обеспечение | Проектор, ПК |
| РОБОТЫ В ЛЕСОПОЛОСЕ | Лекционные, практические занятия | <i>словесный наглядный объяснительно-</i> | Презентации, видео-аудио материалы, программное | Проектор, ПК |

| | | <i>илюстративный репродуктивный частично-поисковый</i> | обеспечение | |
|--------------------|-------------------------------------|---|---|--------------|
| ЧИСЛО«ПИ» | Лекционные, практические занятия | <i>словесный наглядный объяснительно- илюстративный репродуктивный частично-поисковый</i> | Презентации, видео- аудио материалы, программное обеспечение | Проектор, ПК |
| ИЗМЕРЯЕМРАССТОЯНИЕ | Лекционные, практические занятия | <i>словесный наглядный объяснительно- илюстративный репродуктивный частично-поисковый</i> | Презентации, видео- аудио материалы, программное обеспечение | Проектор, ПК |
| ВРЕМЯ | Лекционные, практические занятия | <i>словесный наглядный объяснительно- илюстративный репродуктивный частично-поисковый</i> | Презентации, видео- аудио материалы, программное обеспечение | Проектор, ПК |

КАЛЕНДАРНО-УЧЕБНЫЙ ГРАФИК
1 год обучения

| № п/п | Месяц | Число | Время | Форма занятий | Наименование темы | Количество часов учебных занятий | | | Место проведения | Форма контроля |
|-------|-------|-------|-------|---------------|---|----------------------------------|---------------|--------------|------------------|----------------|
| | | | | | | Всего | Теоретическое | Практическое | | |
| 1 | | | | | Введение. Суть термина робот | 2 | 2 | - | школа | |
| 2 | | | | | Чтотакоеробот-андроид | 2 | 2 | - | школа | |
| 3 | | | | | Гдеприменяютсяроботы | 2 | 2 | | школа | |
| 4 | | | | | Микропроцессор,как управляют роботом | 2 | | 4 | школа | |
| 5 | | | | | Первый робот – Луноход | 2 | | | | |
| 6 | | | | | Важныехарактеристики робота. | 2 | | 4 | школа | |
| 7 | | | | | РоботконструктораEV3 | 2 | | | | |
| 8 | | | | | Описание конструктора | 2 | 1 | 1 | школа | |
| 9 | | | | | Основные части | 2 | 1 | 1 | школа | |
| 10 | | | | | Назначение основных частей | 2 | 1 | 1 | школа | |
| 11 | | | | | Способы подключения датчиков | 2 | | 2 | школа | начальный |
| 12 | | | | | Моторы и блок управления | 2 | | | | |
| 13 | | | | | Подключение робота | 2 | 1 | 1 | школа | |
| | | | | | Правилапрограммированияроботов. | 2 | | 2 | школа | |
| | | | | | Сборочныйконвейер | 2 | | | | |
| | | | | | Суть модульного принципа | 2 | | | | |
| | | | | | Сборка сложных устройств | 2 | | 4 | школа | |
| | | | | | Конвейернаяавтоматизированная сборка | 2 | | | | |
| | | | | | Достоинстваприменениямодульногопринципа | 2 | | 4 | школа | |

| | | | | | | | | | | |
|----|--|--|--|--|--|---|---|---|-------|---------------|
| | | | | | Проект«Валли» | 2 | | | | |
| 14 | | | | | Правила и основные методы сборки | 2 | 1 | 1 | школа | |
| 15 | | | | | Инструкция по сборке робота. | 2 | | 2 | школа | |
| | | | | | Культурное производство | 2 | | | | |
| 16 | | | | | Современные предприятия | 2 | | 4 | школа | |
| | | | | | Что подразумевается под культурой производства | 2 | | | | |
| 17 | | | | | Контроль ЗУН | 2 | | 2 | школа | промежуточный |
| 18 | | | | | Робототехника и ее законы | 2 | | 2 | школа | |
| | | | | | Кто ввел понятие «робототехника». | 2 | | | | |
| 19 | | | | | Три закона (правила) робототехники | 2 | | 2 | школа | |
| | | | | | Современная робототехника | 2 | | | | |
| 20 | | | | | Производство роботов | 2 | | 2 | школа | |
| | | | | | Где они используются | 2 | | | | |
| 21 | | | | | Передовые направления в робототехнике | 2 | | 2 | школа | |
| | | | | | Основные области | 2 | | | | |
| 22 | | | | | Направления использования роботов | 2 | | 4 | школа | |
| | | | | | Программадля управления роботом | 2 | | | | |
| | | | | | Что такое программирование | 2 | | | | |
| 23 | | | | | Язык программирования | 2 | | 4 | школа | |
| | | | | | Визуальное программирование | 2 | | | | |
| | | | | | Основные команды | 2 | | | | |
| 24 | | | | | Контекстная справка | 2 | | 2 | школа | |
| | | | | | Графический интерфейс пользователя | 2 | | | | |

| | | | | | | | | | | |
|----|--|--|--|--|---|---|---|---|-------|--|
| 25 | | | | | Чтотакоеинтерфейс | 2 | 2 | 2 | школа | |
| | | | | | Графическийинтерфейс | 2 | | | | |
| 26 | | | | | Взаимодействиепользователясроботом | 2 | 2 | 2 | школа | |
| | | | | | Достоинствографическогоинтерфейса | 2 | | | | |
| 27 | | | | | Исследованиеграфическогоинтерфейса | 2 | 4 | 4 | школа | |
| | | | | | Проект «Незнайка» | 2 | | | | |
| 28 | | | | | Краткие сведения о выполнении проекта | 2 | 4 | 4 | школа | |
| | | | | | Перваяошибкa | 2 | | | | |
| 29 | | | | | Почему возникают ошибки | 2 | 2 | 6 | школа | |
| | | | | | Можетлироботвыполнятьдействиянепопрограмме | 2 | | | | |
| | | | | | Памятьробота | 2 | | | | |
| | | | | | Какочиститьпамятьробота | 2 | | | | |
| | | | | | Эксперимент по очистке памятиробота | | | | | |
| 30 | | | | | Какисследоватьпрограммныеблоки | 2 | 2 | 2 | школа | |
| | | | | | Каканализироватьназванияпрограммныхблоков | 2 | | | | |
| 31 | | | | | Мультимедийныйпроект | 2 | 2 | 2 | школа | |
| | | | | | Каквыполнятьнесколькоделодновременно | 2 | | | | |
| 32 | | | | | Какроботвыполняетнесколько командодновременно | 2 | 2 | 2 | школа | |
| | | | | | Чтотакоезадачадляробота | 2 | | | | |
| 33 | | | | | Параллельныезадачи | 2 | 2 | 2 | школа | |
| | | | | | Сколько задачможетрешатьроботодновременно | 2 | | | | |
| 34 | | | | | Какоднавыполняемаязадачамож | 2 | 2 | 2 | школа | |

| | | | | | | | | | |
|----|--|--|--|--|-------------------------------|------------|---|----|----------|
| | | | | | етмешать другой | | | | |
| | | | | | Разработка проекта | 2 | | | |
| 35 | | | | | Проверка на работоспособность | 2 | 2 | 2 | школа |
| | | | | | Отладка робота | 2 | | | |
| 37 | | | | | Контроль ЗУН | 2 | | 2 | школа |
| 38 | | | | | Выполнение и защита проекта | 2 | | 10 | школа |
| | | | | | Выбор темы | 2 | | | итоговый |
| | | | | | Создание проекта | 2 | | | |
| | | | | | Работа над ошибками | 2 | | | |
| | | | | | Защита проекта | 2 | | | |
| | | | | | ИТОГО | 144 | | | |

КАЛЕНДАРНО-УЧЕБНЫЙ ГРАФИК
2 год обучения

| № п/п | Месяц | Число | Время | Форма занятий | Наименование темы | Количество часов учебных занятий | | | Место проведения | Форма контроля |
|-------|-------|-------|-------|---------------|---|----------------------------------|---------------|--------------|------------------|----------------|
| | | | | | | Всего | Теоретическое | Практическое | | |
| 1 | | | | | Космонавтика. Работы в космосе | 2 | 2 | 4 | школа | начальный |
| | | | | | Основные события в области космонавтики | 2 | | | | |
| | | | | | Сведения о странах с пилотируемой космонавтикой | 2 | | | | |
| 2 | | | | | Самые известные современные роботы в космосе. | 2 | 2 | - | школа | |
| 3 | | | | | Космические проекты | 2 | | 2 | школа | |
| 4 | | | | | Первый конструктор ЭВМ БЭСМ-1 | 2 | | 2 | школа | |

| | | | | | | | | | | |
|----|--|--|--|--|--|---|---|---|-------|---------------|
| 5 | | | | | «Первыйспутник»и«Живойгруз» | 2 | | 4 | школа | |
| | | | | | ИсследованиеЛуны.Проект«Первыйлунныймарафон» | 2 | | | | |
| 6 | | | | | Краткиеведенияокосмических исследований | 2 | | 2 | школа | промежуточный |
| 6 | | | | | ВажнейшиесобытияисследованияЛуны | 2 | 1 | 1 | школа | |
| 7 | | | | | Гравитационный маневр. Проект «ОбратнаясторонаЛуны» | 2 | 1 | 1 | школа | |
| 8 | | | | | Чтотакое гравитационный маневр | 2 | | 2 | школа | |
| 9 | | | | | Комментарии повышениюпроекта «ОбратнаясторонаЛуны». | 2 | | 2 | школа | |
| 10 | | | | | ТестТьюрингапремия Лёбнера.Искусственныйинтеллект. | 2 | | 2 | школа | |
| 11 | | | | | КраткиеведенияовыдающемсяученомАлане Тьюринге | 2 | 2 | | школа | |
| 12 | | | | | Чтотакоекомпьютерный интеллект | 2 | 2 | | школа | |
| 13 | | | | | Интеллектуальныероботы | 2 | | 2 | школа | |
| 14 | | | | | Поколенияинтеллектуальных роботов | 2 | | 2 | школа | |
| 15 | | | | | Исполнительное устройство. Проект «Первыеисследования | 2 | | 2 | школа | |

| | | | | | | | | | | |
|----|--|--|--|--|---|---|---|---|-------|--|
| | | | | | » | | | | | |
| 16 | | | | | Краткие сведения об интерфейсе справочной системы LEGO MINDS TORMS Education EV3. | 2 | | 4 | школа | |
| 17 | | | | | Контрольный 39 Номер «Робот-художник» | 2 | 2 | | школа | |
| 18 | | | | | Что такое концепт-карты. Проект «Шоу должно продолжаться» | 2 | | 4 | школа | |
| | | | | | Чтотакоеэлектромобиль | 2 | | | | |
| 19 | | | | | Сервомотор.Тахометр. | 2 | | 4 | школа | |
| | | | | | Состав сервопривода | 2 | | | | |
| 24 | | | | | Принципы работы тахометра | 2 | 1 | 1 | школа | |
| 25 | | | | | Проект «Тахометр» | 2 | 1 | 1 | школа | |
| 26 | | | | | Краткие сведения о выполнении проекта | 2 | 2 | 2 | школа | |
| | | | | | Моделирование | 2 | | | | |
| 27 | | | | | Основные этапы моделирования | 2 | | 2 | школа | |
| 28 | | | | | Цифровой дизайнер.Проект «Первая 3D-модель» | 2 | | 2 | школа | |
| 29 | | | | | Краткие сведения о 3D моделировании | 2 | | 2 | школа | |
| 30 | | | | | Освоение возможностей программы LEGO Digital | 2 | 2 | | школа | |
| 31 | | | | | Углы правильных мног | 2 | 2 | | школа | |

| | | | | | | | | | | |
|----|--|--|--|--|--|---|---|---|-------|--|
| | | | | | угольников.Проект«Квадрат» | | | | | |
| 32 | | | | | Чтотакоеправильныиымногоугольник | 2 | | 4 | школа | |
| | | | | | Методпропорции. | 2 | | | | |
| | | | | | Проект | 2 | | | | |
| 33 | | | | | Использование метода пропорции | 2 | | 4 | школа | |
| | | | | | Практическое применение по шаблону | 2 | | | | |
| | | | | | Итерации | 2 | | | | |
| | | | | | Магиячисел | 2 | | | | |
| 34 | | | | | Что такое «итерация» | 2 | 2 | 4 | школа | |
| | | | | | Вспомогательные приемы | 2 | | | | |
| | | | | | Вложенныечисла. | 2 | | | | |
| | | | | | Вспомогательныеалгоритмы | 2 | | | | |
| | | | | | Способысозданиявспомогательныхалгоритмов | 2 | | | | |
| | | | | | Создание блок-схемы | 2 | | | | |
| 35 | | | | | Чувственнопознание. | 2 | 2 | 2 | школа | |
| | | | | | Робот познаетмир | 2 | | | | |
| | | | | | Датчики | 2 | | | | |
| | | | | | Роботс помощью датчиков получаетинформацию | 2 | | | | |
| 36 | | | | | Электронныйдатчик | 2 | 2 | 2 | школа | |
| | | | | | Практическое применение датчиков | 2 | | | | |
| | | | | | Датчик-сенсор | 2 | | | | |

| | | | | | | | | | | |
|----|--|--|--|--|--|---|---|---|-------|--|
| | | | | | Датчикзвука | 2 | | | | |
| 37 | | | | | Настройкадатчиков. | 2 | 2 | 2 | школа | |
| | | | | | Выбор правильных измерительных приборов | 2 | | | | |
| | | | | | Проект«Настарт, внимание,марш!» | 2 | | | | |
| | | | | | Проект «Инстинктсамосохранения» | 2 | | | | |
| 38 | | | | | Комментарии выполнени юпроектов | 2 | 2 | 6 | школа | |
| | | | | | Использование шаблонов | 2 | | | | |
| | | | | | Проект «Автоответчик» | 2 | | | | |
| | | | | | Проект «Робот-кукушка» | 2 | | | | |
| | | | | | Суть проектов «Автоответчик» и «Робот-кукушка» | 2 | | | | |
| | | | | | Краткие комментари и квыполнениюпроект а. | 2 | | | | |
| | | | | | Проект «Визуализируем громкость звука» | 2 | | | | |
| | | | | | Технологии распознавания речи | 2 | | | | |
| 39 | | | | | Суть визуализации звука. | 2 | 2 | 4 | школа | |
| | | | | | Что такое рендеринг. | 2 | | | | |
| | | | | | Какизмеритьзвук. | 2 | | | | |

| | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
|--|---|--|--|---|--|---|---|---|--|---|---------------------------------|---|--------------------------------------|---|-------------------------------|---|---|---|-------|--|
| | | | | <table border="1"> <tr><td>Проект«Измерительур овняшума»</td><td>2</td></tr> <tr><td>Измерение звука</td><td>2</td></tr> <tr><td>Исследования Александра Белла</td><td>2</td></tr> </table> | Проект«Измерительур овняшума» | 2 | Измерение звука | 2 | Исследования Александра Белла | 2 | | | | | | | | | | |
| Проект«Измерительур овняшума» | 2 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| Измерение звука | 2 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| Исследования Александра Белла | 2 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| 40 | | | | <table border="1"> <tr><td>Конкатенация</td><td>2</td></tr> <tr><td>Период обучения робота</td><td>2</td></tr> <tr><td>Какой алфавит может воспроизвести робот</td><td>2</td></tr> <tr><td>Программа для робота</td><td>2</td></tr> <tr><td>Проблемы ДТП.</td><td>2</td></tr> <tr><td>Датчик цвета и яркости</td><td>2</td></tr> </table> | Конкатенация | 2 | Период обучения робота | 2 | Какой алфавит может воспроизвести робот | 2 | Программа для робота | 2 | Проблемы ДТП. | 2 | Датчик цвета и яркости | 2 | | 6 | школа | |
| Конкатенация | 2 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| Период обучения робота | 2 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| Какой алфавит может воспроизвести робот | 2 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| Программа для робота | 2 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| Проблемы ДТП. | 2 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| Датчик цвета и яркости | 2 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| 41 | | | | <table border="1"> <tr><td>Краткие сведения о ДТП</td><td>2</td></tr> <tr><td>Распознавание пешеходов</td><td>2</td></tr> <tr><td>Проект«Дневной автомо биль»</td><td>2</td></tr> <tr><td>Дневник проекта</td><td>2</td></tr> <tr><td>Комментарии к выполнению проекта.</td><td>2</td></tr> <tr><td>Работа над ошибками</td><td>2</td></tr> </table> | Краткие сведения о ДТП | 2 | Распознавание пешеходов | 2 | Проект«Дневной автомо биль» | 2 | Дневник проекта | 2 | Комментарии к выполнению проекта. | 2 | Работа над ошибками | 2 | 2 | 4 | школа | |
| Краткие сведения о ДТП | 2 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| Распознавание пешеходов | 2 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| Проект«Дневной автомо биль» | 2 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| Дневник проекта | 2 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| Комментарии к выполнению проекта. | 2 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| Работа над ошибками | 2 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| 42 | | | | <table border="1"> <tr><td>Потребительские свойс тва товара.</td><td>2</td></tr> <tr><td>Проект«Безопасный ав томобиль»</td><td>2</td></tr> <tr><td>Что такое условный выбор</td><td>2</td></tr> <tr><td>Использование функции random</td><td>2</td></tr> </table> | Потребительские свойс тва товара. | 2 | Проект«Безопасный ав томобиль» | 2 | Что такое условный выбор | 2 | Использование функции random | 2 | 2 | 2 | школа | | | | | |
| Потребительские свойс тва товара. | 2 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| Проект«Безопасный ав томобиль» | 2 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| Что такое условный выбор | 2 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| Использование функции random | 2 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| 43 | | | | <table border="1"> <tr><td>Понятие коробки передача</td><td>2</td></tr> </table> | Понятие коробки передача | 2 | 2 | 2 | школа | | | | | | | | | | | |
| Понятие коробки передача | 2 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |

| | | | | | | | | | | |
|----|--|--|--|--|--|------------|--|---|-------|----------|
| | | | | | Проект «Трёхскоростное авто» Проект «Робот в космосе» | 2 2 | | | | |
| | | | | | Уточнение целей задач | 2 | | | | |
| | | | | | Подготовка документации к проекту | 2 | | | | |
| 44 | | | | | Выполнить проект в соответствии с заданием | 2 | | 2 | школа | |
| | | | | | Подготовить презентацию | 2 | | | | |
| 45 | | | | | Робот-помощник | 2 | | 4 | | |
| | | | | | Выбор идеи | 2 | | | | |
| | | | | | Выбор необходимых деталей | 2 | | | | |
| | | | | | Выбор датчиков | 2 | | | | |
| 46 | | | | | Согласование проектов | 2 | | 6 | школа | |
| | | | | | Описание технических свойств робота | 2 | | | | |
| | | | | | Командный обзор | 2 | | | | |
| | | | | | Практическое использование робота | 2 | | | | |
| | | | | | Фотоотчет | 2 | | | | |
| | | | | | Контроль ЗУН | 2 | | | | |
| 47 | | | | | Защита проектов | 2 | | 2 | школа | итоговый |
| | | | | | Подведение итогов года | 2 | | | | |
| | | | | | ИТОГО | 216 | | | | |

КАЛЕНДАРНО-УЧЕБНЫЙ ГРАФИК
3 год обучения

| № урока | Месяц | Число | Время | Форма занятий | Темы | | Кол-во часов | | Место пров-я | Форма контроля |
|---------|-------|-------|-------|---------------|--|-------|--------------|----------|--------------|----------------|
| | | | | | | Всего | Теория | Практика | | |
| 1 | | | | | Язык «человек—компьютер» | 2 | 1 | 1 | школа | |
| 2 | | | | | Краткие сведения о разговорных языках. | 2 | 1 | 1 | школа | |
| 3 | | | | | Языкообщения в компьютерных сетях. | 2 | 1 | 1 | школа | |
| 4 | | | | | Компьютерные переводчики, назначение, возможности. | 2 | 1 | 1 | школа | |
| 5 | | | | | Технический перевод | 2 | | 2 | школа | |
| 6 | | | | | Краткие сведения о техническом переводе. | 2 | 1 | 1 | школа | |
| 7 | | | | | Азбука Морзе | 2 | 1 | 1 | школа | |
| 8 | | | | | Принципы кодирования в азбуке Морзе. | 2 | 1 | 1 | школа | |
| 9 | | | | | Практическая работа «Кодируем и декодируем» | 2 | 1 | 1 | школа | |
| 10 | | | | | Системы графов в кодировании | 2 | | 2 | школа | |
| 11 | | | | | Что такое «код» и «кодирование». | 2 | | 2 | школа | |
| 12 | | | | | Практическая работа «Борьба с ошибками при передаче» | 2 | | 4 | школа | начальный |
| | | | | | Краткие сведения о выполнении работы | 2 | | | | |
| 13 | | | | | Цвет для работы. Выполнение проектов. | 2 | 1 | 1 | школа | |
| 14 | | | | | Режимы работы датчиков: яркость, яркость отраженного цвета. | 2 | 1 | 1 | школа | |
| 15 | | | | | Частота звука. | 2 | 1 | 1 | школа | |
| 16 | | | | | Блок «Звук», его особенности и настройка. | 2 | 1 | 1 | школа | |
| 17 | | | | | Контроль ЗУН | 2 | 1 | 1 | школа | |
| 18 | | | | | Защитные лесонасаждения | 2 | 1 | 1 | школа | |
| 19 | | | | | Краткие сведения о назначении защитной лесополосы | 2 | | 4 | школа | начальный |
| | | | | | Диаметр и длина окружности | 2 | | | | |
| 20 | | | | | Способы вычислений | 2 | 1 | 1 | школа | |
| 21 | | | | | Эксперимент «Ищем взаимосвязь величин» | 2 | 1 | 1 | школа | |
| 22 | | | | | Краткие сведения о проведении эксперимента и выполнении заданий. | 2 | 1 | 1 | школа | |
| 23 | | | | | Немного истории числа «Пи» | 2 | 1 | 1 | школа | |

| | | | | | | | | | | |
|----|--|--|--|--|--|---|---|---|-------|---------------|
| 24 | | | | | Исторические сведения о числе «Пи» | 2 | | 2 | школа | |
| 25 | | | | | Кurvиметриодометр.Математическая модель одометра. | 2 | | 4 | школа | начальный |
| | | | | | Сведения о курвиметре и одометре, назначение, возможности. | 2 | | | | |
| 26 | | | | | Модель курвиметра | 2 | 1 | 1 | школа | |
| 27 | | | | | Сведения о сервомоторе и зубчатом колесе | 2 | 1 | 1 | школа | |
| 28 | | | | | Секунда.Таймер.Проект «Секундомеры» | 2 | 1 | 1 | школа | |
| 29 | | | | | Особенности блока Таймер | 2 | 1 | 1 | школа | |
| 30 | | | | | Проект «Стартовая калитка» | 2 | | 2 | школа | |
| 31 | | | | | Настройка блоков | 2 | | 2 | школа | |
| 32 | | | | | Минуты, секунды, миллисекунды | 2 | | 2 | школа | промежуточный |
| 33 | | | | | Принципы работы таймера и единицы измерения в таймере. | 2 | 1 | 1 | школа | |
| 34 | | | | | Проект «Измеряем скорость» | 2 | 1 | 1 | школа | |
| 35 | | | | | Краткие сведения об измерении скорости | 2 | 1 | 1 | школа | |
| 36 | | | | | Скорость равномерного и неравномерного движения. | 2 | 1 | 1 | школа | |
| 37 | | | | | Равномерное и неравномерное движение. | 2 | | 2 | школа | |
| 38 | | | | | Бионика. Датчикультразвука. | 2 | | 2 | школа | |
| 39 | | | | | Что изучает бионика | 2 | | 2 | школа | |
| 40 | | | | | Применение знаний бионики | 2 | | 2 | школа | |
| 41 | | | | | Как в технических системах используются знания из биологии | 2 | | 2 | школа | |
| 42 | | | | | Датчик ультразвука | 2 | | 2 | школа | |
| | | | | | Как работает датчикультразвука. | 2 | | | | |
| 43 | | | | | Проект «Дальномер» | 2 | | 2 | школа | |
| | | | | | Принципы работы дальномера | 2 | | | | |
| 44 | | | | | Проект «Робот-прилипала» | 2 | | 2 | школа | |
| | | | | | Уточнение идеи проекта, цели и задач. | 2 | | | | |
| 45 | | | | | Проект «Соблюдениедистанции» | 2 | | 2 | школа | |
| | | | | | Комментарии по выполнению проекта. | 2 | | | | |

| | | | | | | | | | | |
|----|--|--|--|--|--|------------|---|---|-------|--------|
| 46 | | | | | Проект«Охраннаясистема» | 2 | 2 | 2 | школа | |
| | | | | | Уточнение идеи проекта, цели и задач. | 2 | | | | |
| 47 | | | | | Терменвокс. | 2 | 2 | 2 | школа | |
| | | | | | История появления электромузикальных инструментов | 2 | | | | |
| 48 | | | | | Что такое терменвокс | 2 | 2 | 4 | школа | |
| | | | | | Принципы работы электромузикальных инструментов. | 2 | | | | |
| | | | | | Проект «Умный дом» | 2 | | | | |
| 49 | | | | | Кто такой изобретатель | 2 | 2 | 4 | школа | |
| | | | | | Характеристики направления «умный дом» | 2 | | | | |
| | | | | | Подсчёт посетителей. Блок переменная. | 2 | | | | |
| 50 | | | | | Система подсчета посетителей | 2 | 2 | 2 | школа | |
| | | | | | Назначение и особенности блока Переменная | 2 | | | | |
| 51 | | | | | Проект«Счастливый покупатель» | 2 | 2 | 2 | школа | |
| | | | | | Рекомендации по выполнению проекта | 2 | | | | |
| 52 | | | | | Проект«Проход черезтурникет» | 2 | 2 | 4 | школа | |
| | | | | | Комментарии и пояснения к проекту. | 2 | | | | |
| | | | | | Плотность автомобильного парка. Проблема парковки в мегаполисе. | 2 | | | | |
| 53 | | | | | Что такое плотность автомобильного парка | 2 | 2 | 2 | школа | |
| | | | | | Анализ данных о плотности автомобильного парка в России. | 2 | | | | |
| 54 | | | | | Контроль ЗУН | 2 | 2 | 2 | школа | итогов |
| | | | | | ИТОГО | 144 | | | | |

МАТРИЦА ДОПОЛНИТЕЛЬНОЙ ОБЩЕОБРАЗОВАТЕЛЬНОЙ ПРОГРАММЫ

| Уровни | Критерии | Формы и методы диагностики | Методы и педагогические технологии | Результаты | Методическая копилка дифференцированных заданий |
|------------------|--|--------------------------------------|---|--|--|
| Стартовый | Предметные: приобретать первоначальные представления о робототехнике | <i>Фронтальный устный опрос</i> | Личностно-ориентированное развивающее обучение; | Предметные: – навыкам совместной продуктивной деятельности, сотрудничества, взаимопомощи, планирования и организации; – применять изученные понятия, результаты, методы для решения задач | памятки, планы, инструкции, справочные материалы, наглядные опоры, иллюстрации |
| | Метапредметные: овладение способностью принимать и сохранять цели и задачи учебной деятельности в сфере информационных технологий; | <i>Мини-исследовательская работа</i> | Разноуровневое обучение; | Метапредметные: – формирование умения планировать, контролировать и оценивать учебные действия в соответствии с поставленной задачей; | памятки, планы, инструкции, справочные материалы, наглядные опоры, иллюстрации |

| | | | | | |
|----------------|--|---|---|---|--|
| | Личностные: Навыки самостоятельного освоения материала | <i>Мини-исследовательская работа</i> | Проектные методы обучения; | Личностные: готовность и способность обучающихся к саморазвитию; | памятки, планы, инструкции, справочные материалы, наглядные опоры, иллюстрации |
| Базовый | Предметные: развивать представления о программировании роботов | <i>Фронтальный устный опрос</i> | Исследовательские методы обучения; Здоровьесберегающие технологии; | Предметные: – основным навыкам и умения использования компьютерных программ. обучающийся получит возможность научиться: – использовать разные методы проектирования роботов и ориентироваться в них. | памятки, планы, инструкции, справочные материалы, наглядные опоры, иллюстрации |
| | Метапредметные: нахождение наиболее эффективных способов достижения результатов; | <i>Фронтальный устный опрос, наблюдение за взаимодействием учащихся во время работы в группах</i> | Технология решения изобретательских задач (ТРИЗ); Информационно-коммуникационные технологии; | Метапредметные: – умение работать индивидуально и в группе: находить общие решения и разрешать конфликты на основе учета интересов; | памятки, планы, инструкции, справочные материалы, наглядные опоры, иллюстрации |
| | | | | | |

| | | | | | |
|--------------------|---|--|--|--|--|
| | Личностные: Способность ответственно подходить к учебе, принимать сложные решения | <i>Мини-исследовательская работа, наблюдение за взаимодействием учащихся во время работы в группах</i> | Технология использования в обучении игровых методов: ролевых, деловых и других видов обучающих игр; Коллективная система обучения (КСО); | Личностные: формирование ответственного отношения к обучению, осознанному выбору и построению траектории образования на базе выбора профессиональных предпочтений; | памятки, планы, инструкции, справочные материалы, наглядные опоры, иллюстрации |
| Продвинутый | Предметные: работать с технической документацией. | <i>Фронтальный устный опрос</i> | Технология развития «критического мышления»; Обучение в сотрудничестве (командная групповая работа); | Предметные: – осуществлять работу в облачных приложениях. – выполнять визуализацию проекта, разрабатывать свои легио проекты, владеть навыками работы в команде (совместная работа над проектами, облачные системы). | памятки, планы, инструкции, справочные материалы, наглядные опоры, иллюстрации |
| | Метапредметные: умение формулировать, аргументировать и отстаивать свое мнение; | <i>Наблюдение за взаимодействием учащихся во время работы в группах</i> | Система инновационной оценки «портфолио»; Технология модульного и блочно-модульного обучения; | Метапредметные: – формирование и развитие компетентности в области системного администрирования и использования информационно- | памятки, планы, инструкции, справочные материалы, наглядные опоры, иллюстрации |

| | | | | | |
|--|--|--|---|--|--|
| | | | | коммуникационных технологий | |
| Личностные: развитие навыков работы в команде, | <i>Мини-исследовательская работа, наблюдение за взаимодействием учащихся во время работы в группах</i> | Технология дистанционного обучения; Лекционно-семинарско-зачетная система обучения; | Личностные: умение находить выходы из спорных ситуаций. | памятки, планы, инструкции, справочные материалы, наглядные опоры, иллюстрации | |

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Trends in Applied Mechanics and Mechatronics. Том 1. - М.: ИНФРА-М, **2016**. - 120 с.
2. Бербюк, В. Е. Динамика и оптимизация робототехнических систем / В.Е. Бербюк. - М.: Наукова думка, **2016**. - 192 с.
3. Конструируем роботов на ScratchDuino. Первые шаги. - Москва: **Мир**, 2016. - **324** с.
4. Корягин, А. В. Образовательная робототехника Lego WeDo. Сборник методических рекомендаций и практикумов / А.В. Корягин. - М.: ДМК Пресс, 2016. - **438** с.
5. Крейг, Д. Дж. Введение в робототехнику. Механика и управление / Д.Дж. Крейг. - Москва: **Высшая школа**, **2018**. - **663** с.
6. Куафе, Ф. Взаимодействие робота с внешней средой: моногр. / Ф. Куафе. - Москва: **Мир**, **2018**. - **891** с.
7. Перспективные направления развития информационно-коммуникационных технологий. - М.: Научная книга, **2017**. - 272 с.
8. Тимофеев, А. В. Роботы и искусственный интеллект / А.В. Тимофеев. - М.: Наука, **2018**. - 192 с.
9. Тывес, Л.И. Механизмы робототехники. Концепция развязок в кинематике, динамике и планировании движений / Л.И. Тывес. - Москва: **СИНТЕГ**, **2019**. - **817** с.
10. Форд, Мартин Роботы наступают. Развитие технологий и будущее без работы / Мартин Форд. - М.: Альпина нон-фикшн, 2016. - 430 с.